

Д. С. Б л и н о в

ИССЛЕДОВАНИЕ ТОЧНОСТИ КИНЕМАТИЧЕСКИХ ПЛАНЕТАРНЫХ РОЛИКОВИНТОВЫХ ПЕРЕДАЧ

Методом имитационного моделирования с использованием вероятностно-статистических данных, полученных после обработки результатов измерений деталей передач на современном оборудовании, проведено исследование точности кинематических (рабочая нагрузка мала) планетарных роликвинтовых передач (гайка без резьбы), конструкция которых имеет многочисленные избыточные связи.

Accuracy of Kinematic Planetary Roller-and-Screw Gear / D.S. Blinov // Vestnik MGTU. Mashinostroenie. 2002. No. 3. P. 39–56.

The accuracy of kinematic planetary roller-and-screw gear (nut without thread), the construction of which has many excess ties, has been studied using the method of the imitation modeling with the application of probability-and-stochastic data obtained after processing the results of the gear parts measurement at the contemporary equipment. Refs.2. Figs.8. Tabs.5.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Блинов Д. С., Ряховский О. А., Соколов П. А., Костеев В. А., Фетисов В. И. Способ измерения рабочих поверхностей ходовых резьб и обработка полученных результатов // Вестник машиностроения. – 1997. – № 2. – С. 7–9.
2. Блинов Д. С., Ряховский О. А., Соколов П. А., Костеев В. А., Фетисов В. И. Способ измерения профилей резьб роликов планетарных роликвинтовых передач и обработка полученных результатов // Вестник машиностроения. – 1998. – № 7. – С. 26–29.

Статья поступила в редакцию 24.12.2001

Дмитрий Сергеевич Блинов родился в 1949 г., окончил МВТУ им. Н.Э. Баумана в 1974 г. Канд. техн. наук., доцент кафедры “Детали машин” МГТУ им. Н.Э. Баумана. Автор более 35 научных работ в области конструирования и исследования деталей машин.

D.S. Blinov (b. 1949) graduated from the Bauman Moscow Higher Technical School in 1974. Ph.D (Eng), ass. professor of “Machine Parts” department of the Bauman Moscow State Technical University. Author of over 35 publications in the field of machine parts design and study .